



R: Rechenmethoden der Theoretischen Physik
(Prof. T. Franosch)

Übungsblatt 5

Tutoriumsaufgabe 5.1 *Bewegung eines Massenpunkts*

Sei $\vec{r}(t)$ die Bahn eines Massenpunkts.

- a) Zeigen Sie, dass sich der Beschleunigungsvektor $\vec{a}(t) = \ddot{\vec{r}}(t)$ folgendermaßen zerlegen lässt:

$$\vec{a}(t) = a_t \hat{t} + a_n \hat{n},$$

wobei die Tangentialbeschleunigung a_t in Richtung des Tangenteneinheitsvektors \hat{t} zeigt und die Zentripetalbeschleunigung a_n in Richtung des Normaleneinheitsvektors \hat{n} .

- b) Berechnen Sie a_t und a_n für die Kreisbahn $\vec{r} = R(\cos \phi(t), \sin \phi(t), 0)$ für den *allgemeinen Drehwinkel* $\phi \equiv \phi(t)$. Was passiert im Fall konstanter Winkelgeschwindigkeit ($\dot{\phi}(t) = \omega t$)?
c) Berechnen Sie die Länge U eines vollständigen Umlaufs:

$$U = \int_0^T dt |\dot{\vec{r}}(t)|.$$

Hinweis: nehmen Sie an, dass die Bewegung monoton im Gegenuhrzeigersinn verläuft ($\dot{\phi} > 0$).

Tutoriumsaufgabe 5.2 *Bewegung im Zentralfeld*

Ein Massenpunkt bewegt sich auf der Ellipsenbahn $\vec{r}(t) = (a \cos \omega t, b \sin \omega t, 0)$.

- a) Zeigen Sie, dass diese Bahn die Bewegungsgleichung eines isotropen harmonischen Oszillators löst:

$$m\ddot{\vec{r}} + m\omega^2 \vec{r} = 0.$$

- b) Zeigen Sie, dass Drehimpuls $\vec{L} = \vec{r} \times (m\dot{\vec{r}})$ und Energie $E = \frac{1}{2}m\dot{\vec{r}}^2 + \frac{1}{2}m\omega^2 \vec{r}^2$ erhalten sind.
c) Berechnen Sie die Länge U eines vollständigen Umlaufs. Das hier auftretende Integral lässt sich auf ein *vollständiges elliptisches Integral 2. Art* zurückführen:

$$E(m) \equiv \int_0^{\pi/2} d\phi \sqrt{1 - m \sin^2 \phi}$$

Hinweis: Dies ist die Definition wie in Mathematica, die im Bronstein ist anders!

Aufgabe 5.3 Frenetsche Formeln

Bezogen auf eine Raumkurve $\vec{r} = \vec{r}(t)$, die i.a. nicht nach der Bogenlänge s parametrisiert ist, gelten folgende Formeln für Tangenten-, Normalen- und Binormaleneinheitsvektor sowie Krümmung und Torsion:

$$\hat{t} = \frac{\dot{\vec{r}}}{|\dot{\vec{r}}|} \quad \hat{n} = \frac{(\dot{\vec{r}} \times \ddot{\vec{r}}) \times \dot{\vec{r}}}{|(\dot{\vec{r}} \times \ddot{\vec{r}}) \times \dot{\vec{r}}|} \quad \hat{b} = \frac{\dot{\vec{r}} \times \ddot{\vec{r}}}{|\dot{\vec{r}} \times \ddot{\vec{r}}|} \quad \kappa = \frac{|\dot{\vec{r}} \times \ddot{\vec{r}}|}{|\dot{\vec{r}}|^3} \quad \tau = \frac{\dot{\vec{r}} \cdot (\ddot{\vec{r}} \times \dddot{\vec{r}})}{|\dot{\vec{r}} \times \ddot{\vec{r}}|^2}$$

Hier bedeutet $\dot{\vec{r}} = \frac{d\vec{r}}{dt}$ die Ableitung nach t .

- a) Zeigen Sie die erste Frenetsche Formel:

$$\hat{t}' = \kappa \hat{n}$$

Benutzen Sie hierbei die Kettenregel $\vec{r}' = \frac{d\vec{r}}{ds} = \frac{dt}{ds} \frac{d\vec{r}}{dt} = |\dot{\vec{r}}|^{-1} \frac{d\vec{r}}{dt}$.

- b) Zeigen Sie, dass sich im Falle des harmonischen Oszillators ($m\ddot{\vec{r}} + m\omega^2\vec{r} = 0$) ebene Bahnen ergeben, d.h. $\tau = 0$.

Aufgabe 5.4 Kurven in der Ebene

Bestimmen Sie für die folgenden zwei Kurven die Bogenlänge, den Tangenten- \hat{t} und den Hauptnormaleneinheitsvektor \hat{n} und die Krümmung. Wie lautet die Torsion für alle diese Kurven?

- a) Zykloidenbogen $\vec{x}(t) = a(t - \sin t, 1 - \cos t)$, $t \in [0, 2\pi]$,
b) Katenoide $\vec{x}(t) = (t, a \cosh t/a)$, $t \in [0, \pi/2a]$.

Aufgabe 5.5 Kurven im Raum

Gegeben sei die *Vivianische Kurve* $\vec{r}(t) = (\sin t \cos t, \sin^2 t, \cos t)$ für $0 \leq t \leq 2\pi$.

- a) Zeigen Sie, dass diese Kurve sowohl auf einer Kugel um den Ursprung als auch auf einem Zylinder parallel zur z -Achse liegt, dass also gilt $x^2 + y^2 + z^2 = R_K^2$ und $(x - x_0)^2 + (y - y_0)^2 = R_Z^2$, und bestimmen Sie die Kugel- und Zylinderradien R_K und R_Z und den Schnittpunkt $(x_0, y_0, 0)$ der Zylinderachse mit der x - y -Ebene.
b) Skizzieren oder plotten Sie diese Kurve.
c) Bestimmen Sie den Tangenteneinheitsvektor \hat{t} .
d) Berechnen Sie die Länge der Kurve.

Aufgabe 5.6 Schraubenlinie

Gegeben sei die Schraubenlinie $\vec{r}(t) = (R \cos t, R \sin t, v_0 t)$, für $0 \leq t \leq 2\pi$ und $v_0 = h/2\pi$.

- a) Schreiben Sie die Kurve mit der Bogenlänge als Parameter um und berechnen Sie die Länge der Kurve.
b) Bestimmen Sie den Tangenten- \hat{t} , den Hauptnormalen- \hat{n} und den Binormaleneinheitsvektor \hat{b} .
c) Bestimmen Sie die Krümmung κ und die Torsion τ der Kurve und überprüfen Sie, dass das Verhältnis κ/τ konstant ist. Lancrets Theorem besagt, dass ein konstanter Quotient von Torsion und Krümmung notwendige und hinreichende Bedingung dafür ist, dass die Kurve eine Schraubenlinie ist.

Ergänzungsaufgabe 5.7 *Wiederholung: Diagonalisierung von Matrizen*

Berechnen Sie Eigenwerte λ_i und Eigenvektoren v_i für die Matrix

$$M = \begin{pmatrix} -8 & 16 & -6 \\ -5 & 13 & -6 \\ -8 & 14 & -7 \end{pmatrix}.$$

Finden Sie eine Matrix A , so dass $A^{-1}MA = \text{diag}(\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3) \equiv \begin{pmatrix} \lambda_1 & 0 & 0 \\ 0 & \lambda_2 & 0 \\ 0 & 0 & \lambda_3 \end{pmatrix}$.

Abgabe: Dienstag, 27.11.2007, bis 13:00 Uhr, Theresienstr. 37, Briefkästen vor Bibliothek (1. Stock).