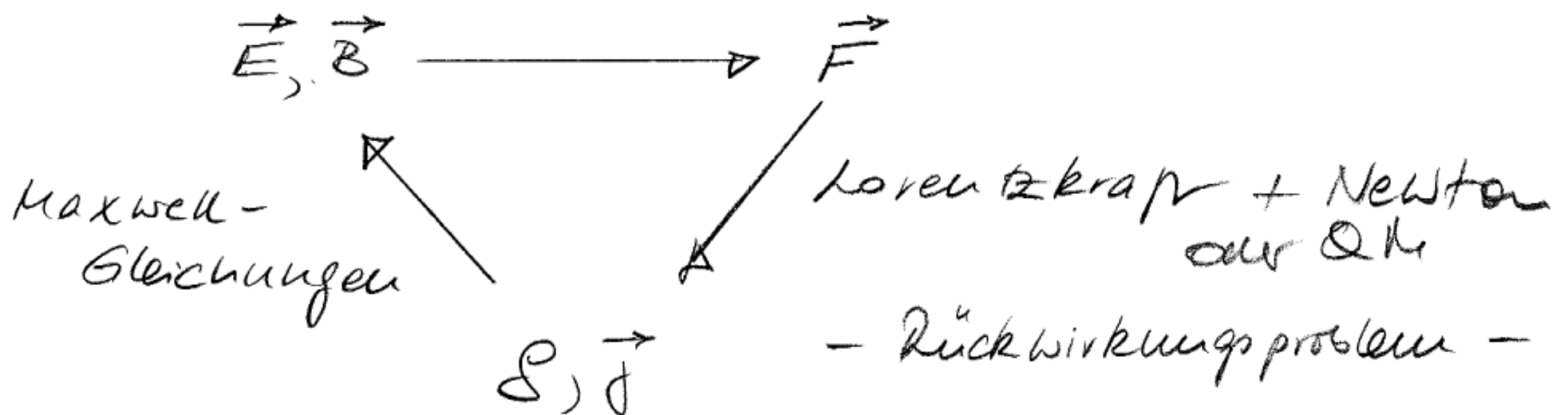


### 3. Elektrodynamik makroskopischer Medien

#### 3.1. Formulierung der makroskopischen Theorie



Für makroskopische Systeme sind die mikroskop. Maxwellgleichungen praktisch unlösbar, da man ein Vielteilchenproblem vorliegen hat ( $\rightarrow$  Rückwirkungsproblem)! Man muß notwendigerweise auf Konzepte der statistischen Physik zurückgreifen. Außerdem wissen wir, daß für eine Beschreibung vieler Eigenschaften der Materie auch Konzepte der Quantenmechanik unverzichtbar sind.

Folglich, werden wir für die Formulierung der Elektrodynamik makroskopischer Medien eine phänomenologische Vorgehensweise wählen.

Man erwartet, daß man bei der Beschreibung makroskopischer Körper einen Teil der Quellen (Ladungen  $\rho$  und Ströme  $\vec{j}$ ) als extern annehmen kann, d.h. aus dem "Rückwirkungsproblem" herausnehmen kann. Wir sprechen dann auch synonym von "aufgeprägt", "explizit", "von außen vorgegeben", "von außen manipulierbar", etc. Ladungen und Ströme:  $\rho_e, \vec{j}_e$

Der Rest der Ladungen und Ströme  
bezeichnen wir als induziert, d. h. dass

(i) sie über den Zyklus [ externe Quellen  
→ Felder → Lorentzkraft ] im  
makroskopischen System induziert (oder  
erzeugt) werden.

(ii) sie Teil in Rückwirkungsproblemen sind.  
Symmetrisch spricht man auch von „internen“,  
„impliziten“ oder eben „induzierten“ Quellen:  
 $\rho_i, \vec{j}_i$

Formal schreiben wir

$$\rho = \rho_e + \rho_i \quad ; \quad \vec{j} = \vec{j}_e + \vec{j}_i$$

und fordern, dass jedes Paar separat  
die Kontinuitätsgleichung erfüllt.

$$\partial_t \rho_{e/i} + \operatorname{div} \vec{j}_{e/i} = 0$$

Eine solche Aufteilung ist natürlich rein  
formal immer möglich. Sie gewinnt jedoch  
erst dadurch Sinn, dass man den jeweiligen  
Anteilen eine physikalisch messbare Größe zuordnet!

Wir definieren nun makroskopische Felder  
 $\vec{P}$  und  $\vec{M}$  auf folgende Weise. Zunächst  
sollen die induzierten Ladungen als Quellen  
von  $\vec{P}$  aufgefasst werden:

$$\operatorname{div} \vec{P} = -\rho_i$$

Dann gibt aufgrund der geforderten Kontinuitätsgleichung für die induzierten Ströme und Ladungen

$$0 = \partial_t \rho_i + \operatorname{div} \vec{j}_i \\ = \operatorname{div} (-\partial_t \vec{P} + \vec{j}_i)$$

so daß man (...) als Rotation eines weiteren Vektorfeldes  $\vec{M}$  schreiben kann

$$\operatorname{curl} \vec{M} = -\partial_t \vec{P} + \vec{j}_i$$

Damit hat man ganz analog zum Ampere-Maxwell Gesetz für die Wirbel von  $\vec{H}$  zwei Quellterme, einen (induzierten) Strom  $\vec{j}_i$  und einen (induzierten) Verdrängungsstrom  $-\partial_t \vec{P}$ . (Damit sind  $\vec{H}$  und  $\vec{P}$  wieder eindeutig festgelegt, da man dazu sowohl Rotation und Divergenz der Vektorfelder festlegen mußte) Die inhomogenen Maxwellgleichungen lassen sich dann formal schreiben als

$$\vec{\nabla} \cdot \vec{E} = 4\pi \rho_e - 4\pi \vec{\nabla} \cdot \vec{P}$$

$$\vec{\nabla} \times \vec{B} - \frac{1}{c} \partial_t \vec{E} = \frac{4\pi}{c} \vec{j}_e + \frac{4\pi}{c} \partial_t \vec{P} + 4\pi \vec{\nabla} \times \vec{M}$$

Nur definieren nun

$$\vec{D} := \vec{E} + 4\pi \vec{P} \\ \vec{H} := \vec{B} - 4\pi \vec{M}$$

dielekt. Verdrängung

magn. Feldstärke

$\vec{P}$  heisst Polarisation;  $\vec{M}$  heisst Magnetisierung

Dann lautet die inhomogene Maxwell-Gleichungen

$$\begin{aligned} \vec{\nabla} \cdot \vec{D} &= 4\pi \rho_e \\ \vec{\nabla} \times \vec{H} &= \frac{4\pi}{c} \vec{j}_e + \frac{1}{c} \partial_t \vec{D} \end{aligned} \quad *)$$

d.h. die Quellen treten nur für  $\vec{D}$  und  $\vec{H}$  auf die expliziten Quellen reduzieren. Unser „Wissen“ über die Materie haben wir in dem Zusammenhang zwischen  $\vec{D}$ ,  $\vec{H}$  und  $\vec{E}$ ,  $\vec{B}$  „versteckt“. Beachte, daß die Maxwellgleichungen lösbar sind falls man die Ladungen und Quellen vorgibt, also  $(\rho_e, \vec{j}_e)$  und  $(\rho_i, \vec{j}_i)$  oder gleichbedeutend  $(\rho_e, \vec{j}_e)$  und  $(\vec{P}, \vec{M})$ ; andernfalls ist das Gleichungssystem unterbestimmt. Oder, mit anderen Worten, bisher haben wir eine rein formale Umschreibung der Maxwellgleichungen vorgenommen, deren physikalische Relevanz sich aus der physikalischen Interpretation der Felder  $\vec{P}$  und  $\vec{M}$  ergibt.

\*) Die homogenen Maxwellgleichungen bleiben natürlich unverändert.

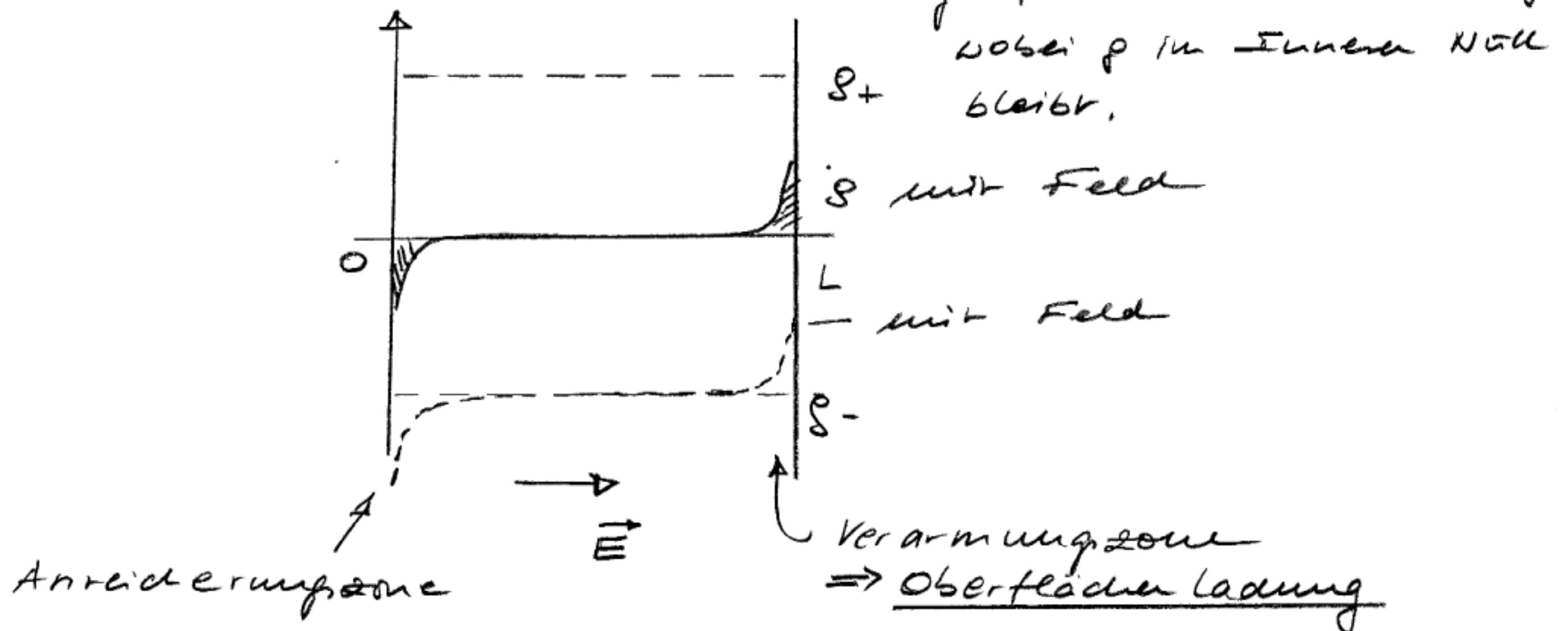
### 3.2. Veranschaulichung der Felder $\vec{E}$ und $\vec{H}$

Neutraler Isolator:  $\rho_e = 0$ ; implizite Ladungen gebunden an Atome, und  $\rho_i = 0$  ohne äußere Felder. Äußere elektrisches Feld bewirkt über Lorentzkraft eine relative Verschiebung von positiven und negativen Ladungen (Kerne und Elektronen).

$$\rho = \rho_+ + \rho_-$$

homogener feldfreier Isolator:  $\rho_+ = -\rho_- = \text{const.}$

mit Feld: relative Verschiebung führt zu Randladungen



(Falls  $\vec{E}$  im Inneren inhomogen, so entstehen auch dort Raumladungen).

Die durch das Anlegen des Feldes entstandene Ladungsverteilung  $\rho_i = \rho$  heißt Polarisationsladungsdichte; es gilt wegen Neutralität  $\int \rho dV = 0$ .

\* Hier wird natürlich angenommen, dass die Felder nicht stark genug sind um die Elektronen aus dem Atomverband herauszulösen.

Führe nun eine vektorielle Verschiebungsdichte  $\vec{P}(\vec{r})$  ein, so dass  $\vec{P}(\vec{r}) \cdot d\vec{f}$  angibt wieviel Ladung sich durch das Flächenelement  $d\vec{f}$  verschieben hat,  $\vec{P} = 0$  im Außenraum des Isolators.

$$\text{Es gilt } \oint_{\partial V} \vec{P}(\vec{r}) \cdot d\vec{f} = - \int_V \rho \, dV \quad (\text{Beachte } \rho = \rho_i)$$

(für ein beliebiges Raumbereich  $V$ ) für die Ladung, die sich durch Verschiebung aus dem Raumbereich entfernt hat. Für den Satz von Gauß folgt dann sofort

$$\text{div } \vec{P} = -\rho.$$

(Die Größe  $\vec{P}$  hat gegenüber  $\rho$  den Vorteil, dass diese Größe auch im homogenen Feld im Inneren des Isolators von Null verschieden ist).

Eine andere Betrachtungsweise geht davon aus dass das äußere elektrische Feld an den Atomen elektrische Dipole induziert, die sich durch ein lokales Dipolmoment  $\vec{p}(\vec{r}) \, dV$  beschreiben lassen. Diese Vorstellung lässt sich am ehesten mit mikroskopischen Materiemodellen in Verbindung bringen:

- (i) Atome kein Dipolmoment ohne äußeres Feld. Feld induziert Polarisation durch Ladungsverdrängung im Atom.
- (ii) Atome haben Dipolmoment, dessen Richtung aber ohne Feld statistisch gleichverteilt ist (thermische Fluktuationen). Feld richtet die Dipole aus: Orientierungspolarisation.

(iii) Bei hinreichend tiefen Temperaturen existieren bereits ausgeordnete Dipole (Ferroelektrikum);  
Spontane Polarisation

Allen diesen mikroskop. Modellen gehen einwandfrei vor  
 da vorhanden sein einer Polarisation  $\vec{p}(\vec{r})$ .  
 Diese erzeugt am Punkt  $\vec{r}$  das elektrische  
 Feld

$$\begin{aligned} \vec{E}(\vec{r}) &= \vec{\nabla} \int_{V'} d^3r' \vec{p}(\vec{r}') \cdot \vec{\nabla} \left( \frac{1}{|\vec{r}-\vec{r}'|} \right) \\ &= - \vec{\nabla} \int_{V'} d^3r' \vec{p}(\vec{r}') \cdot \vec{\nabla}' \left( \frac{1}{|\vec{r}-\vec{r}'|} \right) \\ &\stackrel{p. I.}{=} - \vec{\nabla} \int_{V'} d^3r' \vec{\nabla}' \cdot \left( \vec{p}(\vec{r}') \frac{1}{|\vec{r}-\vec{r}'|} \right) \\ &\quad + \vec{\nabla} \int_{V'} d^3r' \frac{1}{|\vec{r}-\vec{r}'|} \vec{\nabla}' \cdot \vec{p}(\vec{r}') \\ &= - \vec{\nabla} \oint_{\partial V'} d\vec{f}' \cdot \vec{p}(\vec{r}') \frac{1}{|\vec{r}-\vec{r}'|} + \vec{\nabla} \int_{V'} d^3r' \frac{\vec{\nabla}' \cdot \vec{p}(\vec{r}')}{|\vec{r}-\vec{r}'|} \end{aligned}$$

Wähle  $V'$  innerhalb des makroskop. Körpers. Dann  
 gilt  $\vec{p}(\vec{r}') = 0$  auf  $\partial V'$ . Folglich gilt

$$\vec{E}(\vec{r}) = \vec{\nabla} \left( \int d^3r' \frac{\vec{\nabla}' \cdot \vec{p}(\vec{r}')}{|\vec{r}-\vec{r}'|} \right)$$

und man kann  $\rho_i = - \vec{\nabla} \cdot \vec{p}(\vec{r})$  als  
 implizite Ladungsquelle ansehen. Man beachte  
 jedoch, daß die makroskopischen Maxwell-  
 Gleichungen nicht das Resultat einer Multipol-  
 entwicklung sind sondern allgemein gelten.

Das Feld eines Punktdipols ergibt sich aus  
 dem Potential  $\phi_{\text{dip}}(\vec{r}) = \frac{\vec{p} \cdot \vec{r}}{r^3} = - \vec{p} \cdot \vec{\nabla} \frac{1}{r}$ .  
 Betrachte dazu zwei Ladungen  $\pm q$  im Abstand  
 $d$  und dem Feld für  $r \gg d$ ;  $\vec{p} = q \cdot \vec{d}$  (Dipolmoment).

### 3.3. Einfache Materie Modelle

#### 3.3.1. Homogene Isolatoren

##### a) Ideale Elektrizum

Konstituierende Gleichung  $\boxed{\vec{P}(\vec{r}, t) = \chi_e \vec{E}(\vec{r}, t)}$

$\chi_e > 0$  Materialkonstante heißt  
elektrische Suszeptibilität

$$\vec{M} = 0 \quad \rightarrow \quad \vec{H} = \vec{B}$$

$$\rho_i = -\vec{\nabla} \cdot \vec{P} = -\chi_e \operatorname{div} \vec{E}$$

$$\vec{J}_i = \partial_t \vec{P} = -\chi_e \partial_t \vec{E}$$

$$\vec{D} = \vec{E} + 4\pi \vec{P} = \vec{E} + 4\pi \chi_e \vec{E}$$

$$\boxed{\vec{D} \equiv \epsilon \vec{E}}$$

$\epsilon$  heißt Dielektrizitätskonstante

$$\boxed{\epsilon = 1 + 4\pi \chi_e}$$

$\chi_e, \epsilon$  sind „Response“-größen, die die Reaktion der betrachteten Materie auf ein elektrisches Feld beschreiben. Wir haben hier stark vereinfachend angenommen, daß der Zusammenhang zwischen  $\vec{P}$  und  $\vec{E}$  zeitlich und räumlich lokal sind und  $\chi$  eine Konstante ist!  
Wir werden diese Konzepte später verallgemeinern.



b) Ideale magnetisierbare Material

$$\boxed{\vec{M} = \chi_m \vec{B}}$$

$\chi_m$  magn. Suszeptibilität

$$\vec{P} = 0$$

$$\rightarrow \begin{cases} \vec{J}_i & = c \chi_m \text{ rot } \vec{B} & \text{Magnetisierungsstrom} \\ \rho_i & = 0 \end{cases}$$

$$\vec{H} = \vec{B} - 4\pi \vec{M} = (1 - 4\pi \chi_m) \vec{B}$$

$$\boxed{\vec{B} = \mu \vec{H}}$$

(historisch unglückliche Wahl!)

$$\boxed{\mu = \frac{1}{1 - 4\pi \chi_m}}$$

$> 1$  paramagnetisch \*)  
 $< 1$  diamagnetisch

$$\vec{D} = \vec{E}$$

$\mu$  heißt magn. Permeabilität  
typisch  $\mu \sim 1 \pm 0(10^{-6})$

Es gibt auch Materialien mit nicht-linearem  
Zusammenhang zwischen  $\vec{B}$  und  $\vec{H}$   
 $\vec{B} = \vec{F}(\vec{H}) \rightarrow$  Hysterese.

---

\*)  $\mu > 1$  impliziert  $\chi_m > 0$

paramagnetisch  $\chi_m > 0 \rightarrow \vec{M} \uparrow \uparrow \vec{B}$

diamagnetisch  $\chi_m < 0 \rightarrow \vec{M} \uparrow \downarrow \vec{B}$