

2.3. Die Maxwell Gleichungen

Wir haben inzwischen eine skalare Größe,
 $\rho(\vec{x}, t)$ = Ladungsdichte und drei vektorielle
Größen kennengelernt

$\vec{j}(\vec{x}, t)$ = Stromdichte

$\vec{E}(\vec{x}, t)$ = elektrisches Feld

$\vec{B}(\vec{x}, t)$ = magnetisches Feld

Beachte, daß aus der Form der Lorentzkraft
klar ist, daß \vec{B} ein Pseudo-Vektorfeld
sein muß.

Jetzt müssen wir die Grundgleichungen
formulieren, denen diese Größen genügen sollen.
Wir können diese Gleichungen ebenso wenig wie
die Newtonschen Gleichungen oder die Schrödinger-
gleichung herleiten, sondern müssen sie
postulieren. Diese Punkte sind die Zusammen-
fassung langjähriger experimenteller und theoretischer
Forschungsarbeiten, d.h. phänomenologischer Natur.

→ phänomenolog. Feldtheorie

Diese Aussage gilt für jede physikalische
Theorie, auch die sog. fundamentalen
Theorien!

2.3.1. Homogene Maxwellgleichungen

Magnetische Felder besitzen keine Quellen

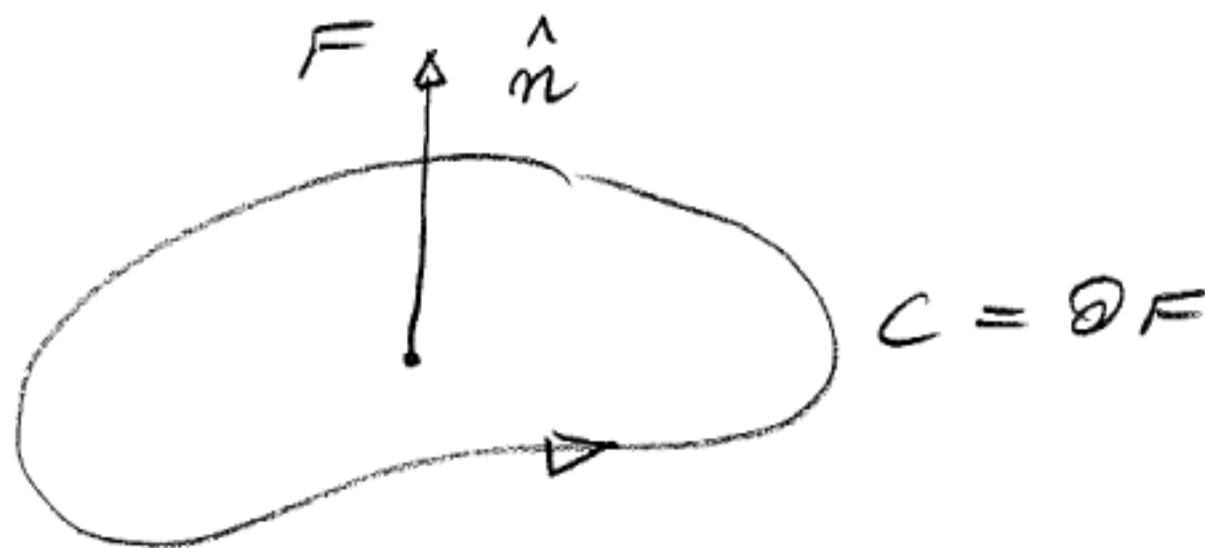
$$\boxed{\operatorname{div} \vec{B} = 0}$$

(Axiom 2)

Faraday'sches Induktionsgesetz:

Die zeitliche Änderung des magnetischen Flusses ϕ durch eine Fläche F erzeugt einen elektrischen Wirbelstrom

$$\frac{1}{c} \partial_t \int \vec{B} \cdot d\vec{f} = - \oint_C \vec{E} \cdot d\vec{l} \quad (\text{Axiom 3})$$



$$\frac{1}{c} \dot{\phi} = - \mathcal{E} ; \quad \mathcal{E} = \text{elektromotr. Kraft}$$

Das Vorzeichen entspricht der Lenz'schen Regel.

Mit dem Satz von Stokes

$$\oint_{\partial F} \vec{E} \cdot d\vec{l} = \int_F \operatorname{rot} \vec{E} \cdot d\vec{f}$$

Lässt sich das Faraday'sche Induktionsgesetz auch in differentieller Form schreiben:

$$\boxed{\operatorname{rot} \vec{E} + \frac{1}{c} \partial_t \vec{B} = 0} \quad (\text{Axiom 3})'$$

Bemerkung: Im stationären Fall $\partial_t \vec{E} = 0$ ergibt sich $\operatorname{rot} \vec{E} = 0$ alleine aus dem zentralen Charakter des Coulomb'schen Gesetzes!

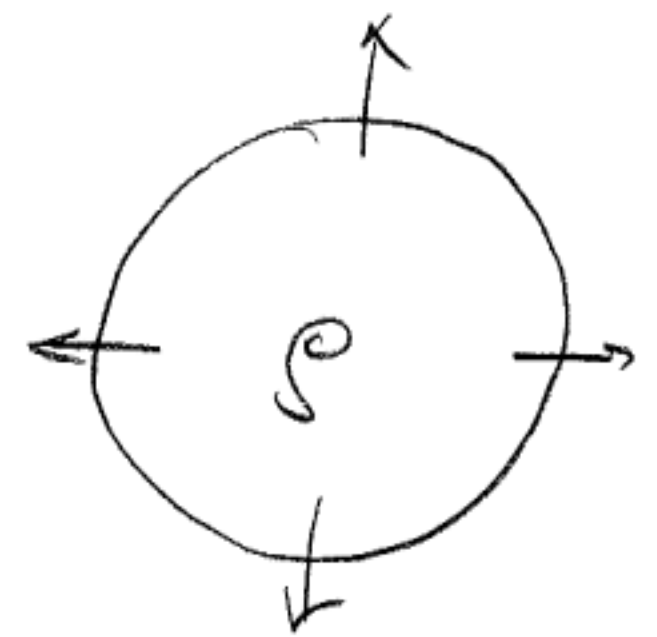
Aus den Axiomen (2) und (3) lassen sich sogenannte elektrodynamische Potentiale ableiten; darauf gehen wir später ein.

2.3.2. Inhomogene Maxwellgleichungen

Die inhomogenen Maxwellgleichungen beschreiben die Ankopplung der elektrischen und magnetischen Felder an Ladungsdichten und Stromdichten. Sie lauten:

Coulomb'sches Gesetz: Ladungen sind die Quellen des elektrischen Feldes

$$\oint_{F=\partial V} \vec{E} \cdot d\vec{f} = 4\pi \int_V \rho \, dV$$



Mit dem Gauß'schen Satz

$$\oint_{\partial V} \vec{E} \cdot d\vec{f} = \int_V \operatorname{div} \vec{E} \, dV$$

folgt die differentielle Form

$$\boxed{\operatorname{div} \vec{E} = 4\pi \rho} \quad (\text{Axiom 4})$$

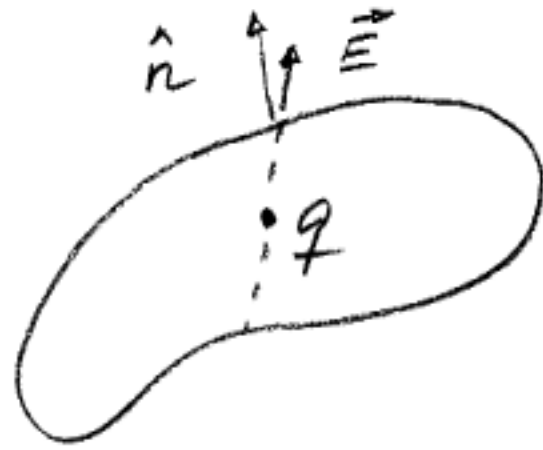
Das Coulomb'sche Gesetz lässt sich aus dem Coulomb'schen Kraftgesetz und dem Superpositionsprinzip ableiten. Dabei ist die $1/r^2$ -Form wesentlich! Beachte aber, dass Axiom 4 allgemeiner, also auch für zeitliche Probleme, gilt, während das Coulomb'sche Kraftgesetz nur für ruhende Ladungen gilt.

Nebenrechnungen (zu den Bemerkungen)

Für eine allgemeine Ladungsdichte gibt nach dem Coulomb'schen Kraftgesetz

$$\vec{E}(\vec{x}) = \int d^3\vec{x}' \rho(\vec{x}') \frac{\vec{x} - \vec{x}'}{|\vec{x} - \vec{x}'|^3}$$

1) Betrachte eine Punktladung q



$$\vec{E} \cdot d\vec{f} = \vec{E} \cdot \hat{n} df = \frac{q}{r^2} \underbrace{\frac{\vec{x}}{r} \cdot \hat{n}}_{\cos \theta} df$$

$|\vec{x}| = r$

$$df = r^2 d\Omega / \cos \theta$$

$\Omega =$ Raumwinkel

$$\oint_{\partial V} \vec{E} \cdot d\vec{f} = \int \frac{q}{r^2} r^2 d\Omega = 4\pi q$$

r^2 kürzt sich!

\rightarrow allgemein $\oint_{\partial V} \vec{E} \cdot d\vec{f} = 4\pi \sum_i q_i = 4\pi \int \rho dV$

$$\begin{aligned} 2) \quad \vec{\nabla} \times \vec{E} &= \int d^3\vec{x}' \rho(\vec{x}') \underbrace{\vec{\nabla} \times \frac{\vec{x} - \vec{x}'}{|\vec{x} - \vec{x}'|^3}}_{= \vec{\nabla} \left(-\frac{1}{|\vec{x} - \vec{x}'|} \right)} \\ &= \vec{\nabla} \times (\vec{\nabla} \phi) = 0 \end{aligned}$$

$$\text{mit } \phi = \int d^3\vec{x}' \rho(\vec{x}') \frac{1}{|\vec{x} - \vec{x}'|}$$

Skalar Potential,

Ampere - Maxwell Gesetz

Elektrische Ströme und Verschiebungsströme sind Quellen für magnetische Wirbel

$$\oint_C \vec{B} \cdot d\vec{e} = \underbrace{\frac{4\pi}{c} \int_F \vec{j} \cdot d\vec{f}}_{\text{Ampere}} + \underbrace{\frac{1}{c} \partial_t \int_F \vec{E} \cdot d\vec{f}}_{\text{Maxwell'scher Verschiebungsstrom}}$$

oder in differentieller Form

$$\boxed{\vec{\nabla} \times \vec{B} - \frac{1}{c} \partial_t \vec{E} = \frac{4\pi}{c} \vec{j}} \quad (\text{Axiom 5})$$

Man beachte, daß der Maxwell'sche Verschiebungsstrom notwendig ist um die Ladungserhaltung zu gewährleisten.

Bilde dazu die Divergenz auf beiden Seiten

$$-\frac{1}{c} \partial_t \underbrace{\vec{\nabla} \cdot \vec{E}}_{= 4\pi\rho \text{ nach dem Coulomb Gesetz}} - \frac{4\pi}{c} \vec{\nabla} \cdot \vec{j} \iff \partial_t \rho + \vec{\nabla} \cdot \vec{j} = 0 \quad \checkmark$$

Bis auf den Verschiebungsstrom waren die Grundgleichungen der Elektrodynamik bereits vor Maxwell bekannt.

(Zusammenfassung)

Maxwell-Gleichungen

$$\left\{ \begin{array}{l} \operatorname{div} \vec{B} = 0 \\ \operatorname{div} \vec{E} = 4\pi \rho \\ \operatorname{rot} \vec{B} - \frac{1}{c} \partial_t \vec{E} = \frac{4\pi}{c} \vec{j} \\ \operatorname{rot} \vec{E} + \frac{1}{c} \partial_t \vec{B} = 0 \end{array} \right. \begin{array}{l} \text{(keine magn. Monopole,} \\ \text{(Coulomb)} \\ \text{(Ampere-Maxwell)} \\ \text{(Faraday} \\ \text{+ Lenz)} \end{array}$$

Lorentzkraft auf Punktladung q

$$\vec{F} = q \vec{E} + q \frac{\vec{v}}{c} \times \vec{B}$$

Statische Felder : $\partial_t = 0$

Dann entkoppeln elektrische und magnetische Felder

$$\operatorname{rot} \vec{E} = 0, \quad \operatorname{div} \vec{E} = 4\pi \rho$$

(Elektrostatik)

$$\operatorname{div} \vec{B} = 0, \quad \operatorname{rot} \vec{B} = \frac{4\pi}{c} \vec{j}$$

(Magnetostatik)

Übergang zu SI-Einheiten

$$\begin{array}{l} \vec{\nabla} \cdot \vec{B} = 0 \\ \vec{\nabla} \cdot \vec{E} = \rho / \epsilon_0 \end{array} ; \quad \begin{array}{l} \vec{\nabla} \times \vec{B} - \mu_0 \epsilon_0 \partial_t \vec{E} = \vec{j} \cdot \mu_0 \\ \vec{\nabla} \times \vec{E} + \partial_t \vec{B} = 0 \end{array}$$

$$\sqrt{\mu_0 \epsilon_0} = 1/c$$

ϵ_0 und μ_0 bezeichnen elektrische und magnetische Permeabilität des Vakuums

2.3.3. Elektrodynamische Potentiale

Wir verwenden nun grundlegende Sätze aus der Vektoranalysis um die elektrodynamischen Potentiale einzuführen. Damit lassen sich die 6 Funktionen (\vec{E}, \vec{B}) auf 4 Funktionen (ϕ, \vec{A}) und eine Eichfreiheit reduzieren.

Aus der Quellenfreiheit, $\operatorname{div} \vec{B} = 0$, des magn. Feldes folgt, daß man \vec{B} als Rotation eines Vektorpotentials schreiben kann

$$\vec{B} = \operatorname{rot} \vec{A}.$$

Dabei ist \vec{A} eindeutig bis auf die Transformation

$$\vec{A} \rightarrow \vec{A} + \vec{\nabla} \Lambda,$$

wobei Λ ein beliebiges skalares Feld ist.

Damit lassen sich die Faraday'sche Induktionsgesetz auf die Form

$$0 = \frac{1}{c} \partial_t \vec{B} + \operatorname{rot} \vec{E} = \operatorname{rot} \left(\frac{1}{c} \partial_t \vec{A} + \vec{E} \right)$$

bringen. Folglich gilt

$$\frac{1}{c} \partial_t \vec{A} + \vec{E} = - \vec{\nabla} \phi,$$

wobei das skalare Feld ϕ eindeutig bis auf $\phi_0(t)$ unabh. von \vec{x} . Zusammen gilt

$$\boxed{\begin{aligned} \vec{B} &= \operatorname{rot} \vec{A} = \vec{\nabla} \times \vec{A} \\ \vec{E} &= - \vec{\nabla} \phi - \frac{1}{c} \partial_t \vec{A} \end{aligned}}$$

\vec{A} heisst Vektorpotential, ϕ skalares Potential.

\vec{E} und \vec{B} bleiben unverändert unter der Eichtransformation

$$\begin{array}{l} \vec{A} \rightarrow \vec{A}' = \vec{A} + \vec{\nabla} \Lambda \\ \phi \rightarrow \phi' = \phi + \phi_0(t) - \frac{1}{c} \partial_t \Lambda \end{array}$$

(Beweis durch Einsetzen)

Beispiele für Eichungen:

(a) Strahlungseichung: $\phi', \vec{A}' = (\phi_s, \vec{A}_s)$

Wähle $|\phi_s = 0|$

$$0 = \phi + \phi_0(t) - \frac{1}{c} \partial_t \Lambda(\vec{x}, t) \quad \Bigg| \int_0^t d\tau$$

$$\Lambda(\vec{x}, t) = \Lambda(\vec{x}, 0) + c \int_0^t d\tau (\phi(\vec{x}, \tau) - \phi_0(\tau))$$

Dann

$$|\vec{B} = \text{rot } \vec{A}_s; \quad \vec{E} = -\frac{1}{c} \partial_t \vec{A}_s|$$

(b) Lorentzeichung: $\phi', \vec{A}' = (\phi_L, \vec{A}_L)$

Sei $\psi := \vec{\nabla} \cdot \vec{A} + \frac{1}{c} \partial_t \phi$. Dann

$$\vec{\nabla} \cdot \vec{A}' + \frac{1}{c} \partial_t \phi' = \psi + \Delta \Lambda - \frac{1}{c^2} \partial_t^2 \Lambda \stackrel{!}{=} 0$$

$$\text{Wähle } \Lambda \text{ so daß } \Delta \Lambda - \frac{1}{c^2} \partial_t^2 \Lambda = -\psi$$

Dann

$$|\vec{\nabla} \cdot \vec{A}_L + \frac{1}{c} \partial_t \phi_L = 0|$$

In der Lorentzeichung sind die Potentiale bis auf eine skalare Funktion $\tilde{\Lambda}$ eindeutig, welche der Wellengleichung genügt!

$$\Delta \tilde{\Lambda} - \frac{1}{c^2} \partial_t^2 \tilde{\Lambda} = \square \tilde{\Lambda} = 0$$

\square D'Alembert operator

$\Delta = \nabla^2$ Laplace operator

c) Coulomb gauge $(\phi', \vec{A}') = (\phi_c, \vec{A}_c)$

Wähle Λ so daß $\boxed{\text{div } \vec{A}' = 0}$

$$0 = \text{div } \vec{A}' = \text{div } \vec{A} + \Delta \Lambda$$

Man kann nun Λ der jeweiligen Eichung für die inhomogenen Maxwellgleichungen durch Vektor- und Skalar-Potential ausdrücken.

Das Coulombsche Gesetz lässt sich als

$$\vec{\nabla} \cdot \vec{E} = \vec{\nabla} \cdot \left(-\vec{\nabla} \phi - \frac{1}{c} \partial_t \vec{A} \right) = 4\pi \rho$$

oder

$$\boxed{\Delta \phi + \frac{1}{c} \partial_t (\vec{\nabla} \cdot \vec{A}) = -4\pi \rho} \quad (\text{Coulomb})$$

schreiben.

Das Ampere-Maxwell Gesetz bekommt die Form

$$\vec{\nabla} \times (\vec{\nabla} \times \vec{A}) = \frac{4\pi}{c} \vec{j} + \frac{1}{c} \partial_t \left(-\vec{\nabla} \phi - \frac{1}{c} \partial_t \vec{A} \right)$$

*)
bzw.

$$\boxed{\Delta \vec{A} - \frac{1}{c^2} \partial_t^2 \vec{A} - \vec{\nabla} (\vec{\nabla} \cdot \vec{A} + \frac{1}{c} \partial_t \phi) = -\frac{4\pi}{c} \vec{j}} \quad (\text{Ampere-Maxwell})$$

$$\begin{aligned} *) \quad [\vec{\nabla} \times (\vec{\nabla} \times \vec{A})]_i &= \varepsilon_{ijk} \partial_j \varepsilon_{klm} \partial_l A_m = (\delta_{ic} \delta_{jm} - \delta_{im} \delta_{jc}) \partial_j \partial_l A_m \\ &= \partial_i \partial_l A_l - \partial_l \partial_l A_i = [\vec{\nabla} (\vec{\nabla} \cdot \vec{A}) - \Delta \vec{A}]_i \end{aligned}$$

Lorenzgleichung: In dieser Gleichung entkoppeln das skalare Potential ϕ und das Vektorpotential \vec{A} . Man erhält für beide eine Wellengleichung

$$\square \phi = \Delta \phi - \frac{1}{c^2} \partial_t^2 \phi = -4\pi \rho$$

$$\square \vec{A} = \Delta \vec{A} - \frac{1}{c^2} \partial_t^2 \vec{A} = -\frac{4\pi}{c} \vec{j}$$

oder kürzer
$$\square \begin{pmatrix} \phi \\ \vec{A} \end{pmatrix} = -\frac{4\pi}{c} \begin{pmatrix} \rho c \\ \vec{j} \end{pmatrix}$$

Coulombgleichung: In der Coulombgleichung reduziert sich die Gleichung für das skalare Potential ϕ auf die Poisson Gleichung*)

$$\Delta \phi = -4\pi \rho$$

Wie wir später sehen werden ist diese Gleichung von fundamentaler Bedeutung für die Elektrostatik (und weit darüber hinaus!). Ihre Lösung für eine vorgegebene Ladungsverteilung $\rho(\vec{x}, t)$ lautet**)

$$\phi(\vec{x}, t) = \int d^3x' \frac{\rho(\vec{x}', t)}{|\vec{x} - \vec{x}'|}$$

also das momentane Coulombpotential der Ladungsdichte $\rho(\vec{x}, t)$.

*) Der Spezialfall $\Delta \phi = 0$ heißt Laplace Gleichung.

***) Später werden wir den Fall diskutieren, daß $\rho(\vec{x})$ innerhalb eines beliebigen Volumens gegeben ist und der Effekt der restlichen Ladungen (außerhalb V) durch Randbedingungen auf ∂V formuliert werden (Elektrostatik).

Die Gleichung für das Vektorpotential lautet

$$\Delta \vec{A} - \frac{1}{c^2} \partial_t^2 \vec{A} = - \frac{4\pi}{c} \vec{j} + \frac{1}{c} \vec{\nabla} \partial_t \phi$$

Wir zerlegen nun den Strom in einen longitudinalen und transversalen Anteil

$$\vec{j} = \vec{j}_e + \vec{j}_t$$

wobei $\vec{\nabla} \times \vec{j}_e = 0$ wirbelfrei und $\vec{\nabla} \cdot \vec{j}_t = 0$ quellfrei ist, das ist nach Sätzen der Vektoranalysis immer möglich.

Mit Verwendung der Kontinuitätsgleichung $\partial_t \rho + \vec{\nabla} \cdot \vec{j} = 0$ oder $\partial_t \rho + \vec{\nabla} \cdot \vec{j}_e = 0$ führt die Poissongleichung auf

$$\vec{\nabla} \cdot \vec{j}_e = - \partial_t \rho = + \partial_t \frac{1}{4\pi} \vec{\nabla} \cdot (\vec{\nabla} \phi)$$

$$\vec{\nabla} \cdot \left(\vec{j}_e - \frac{1}{4\pi} \vec{\nabla} \partial_t \phi \right) = 0$$

Wegen $\vec{j}_e = 0$ und $\vec{\nabla} \phi = 0$ folgt dann

$$\frac{4\pi}{c} \vec{j}_e = \frac{1}{c} \partial_t \vec{\nabla} \phi$$

Folgerung gilt

$$\boxed{\Delta \vec{A} - \frac{1}{c} \partial_t^2 \vec{A} = - \frac{4\pi}{c} \vec{j}_t}$$

i.e. die Quellen des Vektorpotentials sind die transversalen Ströme mit $\vec{\nabla} \cdot \vec{j}_t = 0$.

Die Eichung heißt daher häufig auch, transversale Eichung!

$$\begin{aligned} \text{Da } \vec{j}_e &= \frac{1}{4\pi} \partial_t \vec{\nabla} \phi = \frac{1}{4\pi} \partial_t \vec{\nabla} \int \frac{\rho(\vec{x}', t)}{|\vec{x} - \vec{x}'|} d^3x' \\ &= - \frac{1}{4\pi} \vec{\nabla} \int \frac{\vec{\nabla}' \cdot \vec{j}(\vec{x}', t)}{|\vec{x} - \vec{x}'|} d^3x' \end{aligned}$$

kann man den transversalen Strom schreiben als

$$\vec{j}_t = \vec{j} - \vec{j}_e = \vec{j} + \frac{1}{4\pi} \vec{\nabla} \int \frac{\vec{\nabla}' \cdot \vec{j}(\vec{x}', t)}{|\vec{x} - \vec{x}'|} d^3x'$$

2.4. Der Energieerhaltungssatz

Die Rate mit der ein elem. Feld Arbeit an einer Ladung verrichtet ergibt sich aus der Lorentzkraft

$$\vec{F} \cdot \vec{v} = q \left(\vec{v} \cdot \vec{E} + \underbrace{\vec{v} \cdot \left(\frac{1}{c} \vec{v} \times \vec{B} \right)}_{=0} \right)$$

Daher gibt allgemein für eine Stromdichte $\vec{j} = \rho \vec{v}$
 $\int d^3x \vec{j} \cdot \vec{E}$
in die Energie transfer rate von elem. Feld
auf eine Ladungsverteilung.

Wir verwenden nun die Maxwellgleichungen um \vec{j} zu eliminieren

$$\begin{aligned} \vec{j} \cdot \vec{E} &= \underbrace{\frac{c}{4\pi}}_{\text{Ampere Maxwell}} \left(\vec{\nabla} \times \vec{B} - \frac{1}{c} \partial_t \vec{E} \right) \cdot \vec{E} \\ &\quad - \underbrace{\frac{c}{4\pi}}_{\text{Faraday}} \left(\vec{\nabla} \times \vec{E} + \frac{1}{c} \partial_t \vec{B} \right) \cdot \vec{B} \\ &= - \frac{c}{4\pi} \vec{\nabla} \cdot (\vec{E} \times \vec{B}) - \frac{1}{8\pi} \partial_t (\vec{E}^2 + \vec{B}^2) \end{aligned}$$

Dabei nutzen wir die Vektoridentität^{*)}

$$\vec{\nabla} \cdot (\vec{E} \times \vec{B}) = (\vec{\nabla} \times \vec{E}) \cdot \vec{B} - (\vec{\nabla} \times \vec{B}) \cdot \vec{E}$$

verwendet

^{*)} $[\vec{\nabla} \cdot (\vec{E} \times \vec{B})] = \partial_i \epsilon_{ijk} E_j B_k = \epsilon_{ijk} [(\partial_i E_j) B_k + E_j \partial_i B_k]$
 $= (\vec{\nabla} \times \vec{E}) \cdot \vec{B} - (\vec{\nabla} \times \vec{B}) \cdot \vec{E};$

Interpretation

(I) In der Abwesenheit von Ladungen ($\vec{j} = 0$) gilt

$$\partial_t \left(\underbrace{\frac{\vec{E}^2 + \vec{B}^2}{8\pi}}_{=: u} \right) + \vec{\nabla} \cdot \left(\underbrace{\frac{c}{4\pi} \vec{E} \times \vec{B}}_{=: \vec{S}} \right) = 0$$

Energiedichte

Energiestromdichte
Poynting Vektor

$$\partial_t u + \vec{\nabla} \cdot \vec{S} = 0$$

analoge Form zu Ladungserhaltung

(II) In der Gegenwart von Ladungen gilt

$$\partial_t u + \vec{\nabla} \cdot \vec{S} + \vec{j} \cdot \vec{E} = 0$$

oder

$$\frac{d}{dt} \int_V dV u + \oint_{\partial V} \vec{S} d\vec{f} + \int_V dV \vec{j} \cdot \vec{E} = 0$$

Die zeitliche Änderung der Energie des elem. Feldes ergibt sich über den Verlust von Energieströmen durch die Oberfl. und der Rate des Energieübertrags auf die Ladungen.